### 19日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

## 母 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-270737

@Int.Cl.4

識別記号

庁内整理番号

43公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

二焦点式カメラ

**到特 願 昭60-112752** 

. 砂出 願 昭60(1985)5月25日

@発明者 若 林

央 東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所内

⑪出 顋 人 日本光学工業株式会社

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

20代理人 弁理士 渡辺 隆男

#### 明細

- 1. 発明の名称
- 二焦点式カメラ 2. 特許請求の範囲

する二焦点式カメラ。

ッタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進させると共に前記紋り兼用シャッタの後方の光軸上 に副光学系を挿入することによつて焦点距離を切

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シヤ

に副光学系を挿入することによつて焦点距離を切替え可能な撮影レンズを存するカメラにお開閉の記主光学系の前部を覆うレンズパリアを開閉の能に設けると共に、前記レンズパリアと前記紋り兼用シャツタを駆動するシャツタを取動が学系を包囲が少りで、前記レンズパリアと主影が学系とを包囲がない。前記レンズパリアと主影が学系とを包囲がよりに、方とも前記レンズパリア、前記と、大を包囲が少ないができた。前記外筒が少なとも前にレッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体

の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と

- (2) 前記シャッタ駆動装置は、電気で駆動されるモータを含み、波状に折り曲げられたフレキシブルプリント基板(72)を介してカメラ本体(1) 傾の制御回路(96、98) と接続していることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二焦点式カメラ。
- (3) 前記シャツタ駆動装置は、複数の磁極を有するコータ(88) と前記主光学系(3) のまわりにほぼ半円形に配置されたステータ(90A、90B) とを含むステツブモータ(11) であることを特徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、主光学系の級り出しに連動して副光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な撮影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直後に絞り兼用シャッタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

### 特開昭61-270737(2)

援影レンズの主光学系を前方へ繰り出し、その主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して焦点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カメラは、例えば特開昭52-76919号、特開昭54-33027号、特開昭58-202431号などの公開特許公報により公知である。これらの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公報では電光を制御するシャッタにつていは何等のほとなされていないが、そのシャッタについての提案が特開昭59-19926号公報によって既に開示されている。

しかしながら、この公知のシャッタを具備した 二焦点式カメラにおいては、主光学系の周囲には フォーカシングのための綴り出し機構が設けられ、 その主光学系の直後にシャッタ駆動機構と絞り兼 用シャッタ羽根とが設けられ、さらに絞り兼用シャッタ羽根の後方に副光学系が挿入されるように 構成され、シャッタ駆動機構の構造が極めて複雑 で組立て作業に長い時間と経験とを必要とする。 また、主光学系、シャッタ装置を囲む外悔は、光

構成され、シャツタ駆動機構の構造が極めて複雑で組立て作業に長い時間と経験とを必要とする。また、主光学系、シャツタ装置を囲む外筒は、光 囲む位置に、その絞り兼用シャツタを駆動するシャツタ駆動装置を設け、さらに副光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャツタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、副光学

なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、創光学系が絞り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

#### (実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に閉光学系が挿入された望遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす劇レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のA-A、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

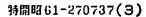
軸外の退避位置に在る創光学系のレンズ枠をも囲むように四角筒状に形成されているため、その外部に無駄なスペースが生じ、しかも、その外筒に無駄なスペースが生じ、しかも、その外筒であり、今本体との間を光密に適関するため、外筒の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない欠点が有つた。また、この特開昭 5 9 - 1 9 9 2 6 号公報を含む従来公知の二焦点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについて何等の考慮もなされていない。

#### (発明の目的)

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャッタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と操作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 (発明の概要)

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズバリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズバリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャツタとの間の主光学系を取り

外装ケース2にて覆われ、カメラ本体1の上部1 Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。攝影レンズの主光学系3の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア28、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には副光学系4が摄影光軸上に排脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、摄影 レンズの焦点距離切替えとレンズパリア28、2 9の開閉のために操作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材 5 は第7 図に示すように指標 5 A を有し、そ の指揮 5.A が外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指標 5 A が広角記号 「W」に合 致すると、レンズバリア28、29は開成され且 つ主光学系3のみによつて、摄影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指模 5 A が望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して



主光学系3が前方に綴り出され、これに存つて関 光学系4がその主光学系3の後方に挿入されて、 主光学系3と関光学系4とによる長い合成焦点 選状態(以下「塑選状態」と称する)となる。な お、この焦点距離選択操作部材5には、主光学系 3の光铀方向の移動と副光学系4の光強に産用 向に変位との駆動源となる可逆モータMを制御 る制御回路に焦点距離切替え信号を送るスイッチ 装置57が迎動している(第7図参照)。

つて駆動される後述の光学系駆動装置(第8図参照)が設けられ、その光学系移助機相は、台板10を光体に沿つて移動させ、さらに割光学系4を支持する割光学系ホルダ13を光体に直交する方向に変位させるように相成されている。

その創光学系ホルダ13は、第3図な示すように、別光学系4を保持する関レンズ枠13Aと、この別レンズ枠13Aに軽合する内枠筒13Bを支持する外枠13Cと、関レンズ枠13Aのの間になり、の間に設けられた圧縮ばね13Dとから相成な合しているので、発い圧縮はね13Dの付割13に対しているので、発いまないできて、できて、対しているのでははないできて、これにより、集点を容易に所定の値に設することが可能となる。

台板10に固定されたパリア基板9の前面には 前跟14が設けられ、この前取14はパリア基板

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A、 1 5 B (第 5 図参照)によつて支持されている。バリア基板 9 と前環14の外周とを冠う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台板10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板9と外筒16との間に は黒色飲質のパツキン18Aが設けられ、外筒1 6の外周はカメラ本体1の前端に設けられた二豆 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて いる。前環14は、パリア基板9と共にレンズ保 証カバー装置を支持する前側基板を檘成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光铀を中心と するX-X強方向(フイルム開口1Bの長辺方向 )に長くY-Y廸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光陣を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の展倒にはリングギャ19が回転可能 に支持され、そのリングギャ19には第5図に示 すように、互いに180°離れた位置に第1セグ メントギヤ部19Aと第2セグメントギヤ部19 Bとが光蚀を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギヤ部19Aの近傍のリン グギャ外周に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの齒型外周よりやや小さい齒型外周を 有する第3セグメントギヤ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギヤ部19Aと噛み合う第 1ピニオンギヤ20は第1回助レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ ₿20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギヤ部19Bと嚙み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回助レバー23と一体に形成され、 その齒列の一方の側面にはフランジ部22Aが一 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギャ20と、また第2回効レバー2 3 は第 2 ピニオンギヤ 2 2 とそれぞれ一体にプラ スチツク成形を可能にするように基部 2 1 A、 2 3 A がそれぞれ鍵型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

特開昭61-270737(4)

第1回動レバー21は第2ピニオンギャ22、第2回動レバー23とは、それぞれ支軸24、25を介してバリア基板9と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギャ19は、フランジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1図中で右方)の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由協には、それぞれピン軸26、27を介してできる第2バリア29とが自由に回転できるように保持されている。この第1バリア28と第2バリア29とは、外間16の内間16の内間が発行しい半径の円弧部28a、29aにだとられぞれ円弧部28a、29aが開放が発行し、その際の直線状の玄部(開口協議の)28b、29bは、アイルム関口1Bの長辺方の(XーXも方向)に平行になるように構成されたときは、第5図に示すように光軸上が開成されたときは、第5図に示すように光軸上

するためのトランジスタTri、Tri、後述の選光 用IC95、コンデンサCi、Ciなどの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギヤ19の第3セグメントギヤ部 19Cと贈み合う第3ピニオンギャ40は、第4 図に示す如く連動軸 4.1 に支持され且つフランジ 郎 4 0 A と一体に形成されている。このフランジ 節40Aは、第1ピニオンギヤ20のフランジ部 2 0 Aおよび第 2 ピニオンギャ 2 2 のフランジ部 2 2 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向 (第 4 図中で右方)の動きを阻止するように構成され, ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 4.1は、台板1.0の裏面に固設されたブラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ ト44を貫通してその裏側で第4図および第7図 に示す如くカム部材 4 2 を一体に支持している。 そのカム部材42は、台板10の移動方向に対し て傾斜したカム面42Aを有し、ねじりコイルば で互いに接し、その際第1パリア28の下端28 c は支柱15Aに当接し、また、第2パリア29 の右端上縁29cはパリア基板9に値設された制 限ピン30に当接して、玄部28b、29bの方 向が開成時と同じX-X軸方向になるように構成 されている。

ね43により第7図中で反時計方向に回動するように付勢され、その回動は、レンズバリア28、29が開いて外筒16の内面に当接したときおよびレンズバリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

### 特開昭61-270737(5)

一方、台板10および劇レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、焦点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動焦点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、焦点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

第8図中で台板10の左側面(第6図では右側面)には切欠き構10Cが設けられ、この切欠き 体10C内に、カメラ本体1の固定部に固設され 且つ光軸方向に長い第1案内軸70が嵌入され、 駆動歯車63が回転しても台板が送りねじ軸64 知の押圧によつてその動作が開始される。しかし、 魚点距離切換えは、そのレリーズ釦の押圧とは無 関係に魚点距離選択操作部材 5 の操作によるモー 夕駆動によつてなされる。その際、台板 1 0 は、 スイツチ装置 5 7 の切換え信号によって、広角状 態での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は望遠状態での無限遠位置を超えて繰り込まれ、 その間に開光学系 4 は光軸上に押入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および割レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台板10を裏側から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏面上部に固設され、その回転は減速ギャヘルギャと一体の平歯車62に伝達される。この平地車62と噛み合う駆動歯車63は、台板10に回転で支持され、その中心に節には対られた雌リードカメラ本体1の固定部に固設合している。一方、平歯車62の回転は減速歯車列65を介し

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の富面に固設されたプラケ ツト44には、第8図に示すにように軸方向に長 く伸びた連動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の端面に設けられた貫通孔71aと 台板10に設けられた貫通孔10b (第6図参照 ) とを、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 行移動するように構成されている。また、連動支 柱71の側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク73に噛み合うピニオン74は、図示されな い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍率変換機構に連動している。

光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く波形に折り曲 げられたフレキシブルブリント基板75によつて 架橋され、このフレキシブルブリント基板75を



### 特開昭61-270737(6)

介して、台板10上の可逆モータM、シャツタ 御回路基板38上のステツブモータ11、路出計 用受光常子36は、カメラ本体1個の焦点校出回 路装記や舒出値資算回路装記等の電気装記に接続 されている。

御回路基板38上の位置に配置されている。

第10図はステップモータ11を助作させるた めの質気系のブロツク図である。ミリコンフオト ダイオード (SPD) の如き受光索子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され滾箕回路96に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフィルムの程別や フィルム感度値を示すコードを校出するフィルム 感度値検出装置97からのデジタル化されたフィ ルム感度値信号も该算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、筬箕回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャツタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆助用IC98に送られる。その駆 助用IC98からのパルス信号によりステツプモ ータ11は制御され、絞り絞用シャツタが算出さ れた紋り値とシャツタ辺度値との予め定められた 組合せに従つて開閉するプログラムシャツタとし て作励するように招成されている。この場合、ス テツプモータ11のステータ90A、90Bの斑 化方向を交互に変えて磁界を移動させることにより、ロータ88を正伝または送伝させることができる。

なお、カメラ本体1のフイルムパトローネ室1 Cの倒堅には、第4図に示すように、フィルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム帽報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度校出装置97によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた滾箕回路96 (第10図参照)に送られる。また、ステツプモ - タ 1 1 を制御する駆助用 I C 9 8 からのパルス の信号はフレキシブルプリント基板75を介して カメラ本体1個からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチヤ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の及益99に忠 閉され、図示されないフィルムパトローネが装灯 される際の裏蓋99の閉じ動作により、フイルム

### 特開昭61-270737(ア)

パトローネが押圧されたときに、フイルム情報コード部分に接触子97Aは圧接するように出没可能に設けられている。

次に、上記の如く構成された実施例の動作および作用について説明する。

第1図および第5図に示す如くレンズバリア28、29が閉じている状態においては、台板10は銀り込まれ、外筒16はカメラ本体側の外、内にほぼなったの場合、シース2内にほぼなった。この場合、シース2内にほぼなった。主光学系3、シークをのようでは、カンブモータ11を内包する外筒16と例とのよう本体10的前部に設定全に変力の変光は、カメラ本体1の前端部に設定全に変力の変光は、カメラ本体1の前端部に設定をが第2の変光は、カメラ本体1の前端部に設定をが第2の変光に大きく絞り出されてもその光が内部へ侵入することは無い。

また、第1図の如くレンズバリア28、29の 閉じ状態においては、焦点距離選択操作部材5(

ンズバリア28、29は閉成されている。この状 態から焦点距離選択操作部材5を広角位置(記号 「W」を示す位置) へ移動すると、カム板56が 第7図中で左方へ移動するので、摺動ピン55は カム面56Aに沿つて下降し下縁56℃に係合す る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材 4 2 のカム面 4 2 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の 下方への変位に応じて、カム部材42は、ねじり コイルばね43 (第7図参照) の付勢力により第 ? 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は運動軸 4 1を介して第 3 ピニオンギヤ 40に伝達され、第3ピニオンギヤ40が第7図 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動 する.

この第3ピニオンギャ40の回動により、リングギャ19は光軸を中心として第7図中で時計方

第7図参照)は指標5 Aが記号「OFF」と合致する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在り、摺動ピン55は、カム板56の上縁56Bと係合し、摺動板50の係合突起52は、レンズバリア28、29に連動する連動軸41の一端に固設されたカム部材42のカム面42Aの基板に第4図に示す如く係合している。一方、副光学系4は、第1図および第8図に示す如く撮影光軸外の退避位置に置かれている。

第11図は、魚点距離選択操作部材 5、係合突起 5 2、カム部材 4 2 およびレンズパリア 2 8、2 9の連動関係を示す説明図で、(a) は魚点距離選択操作部材 5 が O F F 位置に在るときの状態を示し、(b) および(c) は魚点距離選択操作部材 5 がそれぞれ広角位置、望遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10図に従つて、レンズパリア 2 8、2 9の連動機構および撮影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11回において、焦点距離選択操作部材 5 が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

同(第5図中では反時計方向)に回動する。リングギャ19のこの回動により第1ピニオンギャ20および第2ピニオンギャ22が共に第7図中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動するので、第1ピニオンギャ20と一体の第1回動かレバー21、第2ピニオンギャ22と一体の第2回動レバー23の自由端にそれぞれ回転可能に結らなれた第1バリア28と第2パリア29とは、弧部20に反対方向に変位し、それぞれの外周の円へ高された第1バリア28と第2対方向に変位に、それぞれの外周の円内高面に第2図に示す如く当接した位置で停止する。これにより、レンズバリア28、29は開成され、第11図(B)に示す状態となる。

一方、魚点距離選択操作部材 5 が O F F 位置から広角 (W) 位置へ移動すると、これに連動するスイツチ装置 5 7 (第 7 図参照) から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータ M を制御するモータ制御回路 5 9 に送られる。そこでモータ制御回路 5 9 は可逆モータ M を駆動制御し、台板 1 0 と共に主光学系 3 をわずかに繰り出

### 特開昭61-270737(8)

し、主光学系3が広角状態での無限遠位置まで変位したときに可逆モータMを停止させる。その際、台板10の広角状態における無限遠位置は、この台板10と一体に移動する連動支柱71のラック73(第8図参照)と暗み合うピニオン74の回転に連動する図示されないエンコーダから発信される距離信号によつて決定される。

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲を囲む外筒 1 6 の内径は、開成状態に在るレンズバリア 2 8、 2 9 の外周径によつて決定されるので、その外筒 1 6 と主レンズ枠 6 との間にドーナッツ状の比較的大きくスペースが生じる。このスペース内にステップモータ 1 1、 週光用受光素子3 6 や週光用 I C 9 5 などがそのスペースを有効に利用して配置される。

の反射光を受光して被写体位置を検出し、その検出信号をモータ制御回路 5 g に送り、可逆モータをその位置で停止させ、主光学系 3 の距離 四段 に変する。この距離検出装置 5 g は一般についてのののでは省略する。減速歯車列 6 5 を介して回転するのは省略する。減速歯車列 6 5 を介して回転するが、配件つて第 8 図中で時計方向にわずかに回転するが、副レンズホルダ 1 3 の腕部 1 3 Eが正面ではるが、即レンズホルダ 1 3 は退避位置に不動のまま維持される。

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節)のための光軸方向の移動は、台板10に設けられた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸方向に移動することによつて行われる。そのため、主光学系3のまわりには、通常の撮影レンズの如き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられておらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外径は従来公知の二焦点式カメラ用撮影レンズ鏡筒

れる。

前述の距離検出装置58の距離検出信号(可逆 モータ停止信号)を演算回路96が受信すると、 演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値はパルス化され、次段の駆動用IC98に送られる。駆動用IC98に送いるが取りである。取りではなりである。なりではなりである。なりでは、その検り値に相当する紋り開口に絞り羽根12A、12Bを閉状態が後に変帰させて露光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。焦 点距離選択操作部材 5 を第 1 1 図(C)に示す如 く 望遠(T)位置へ移動すると、その移動に応 でスイッチ 4 装置 5 7 (第 7 図参照)から望遠モ でスイッチ 4 装置 5 7 (第 7 図参照)から望まモータ制御回路 5 9 に送られ、可逆モータ M が回転して、台板 1 0 は広角状態における至 近距離位置に超えて望遠状態での無限遠位置まで 繰り出される。その際、カムギャ 6 6 は第 8 図中

### 特開昭61-270737(9)

上記の望遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図 (B) に示す如く 広角 (W) 位置から第 1 1 図 (C) に示す望遠 ( T) 位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 A から離れ、レンズパリ ア 2 8 、 2 9 は既に完成状態におかれているので、 カム部材 4 2 は回転すること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、焦点距離選択操作部材 5 を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材 4 2 は回転しつつ左方へ移動するので、レンズバリア 2 8、29 はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

なお、この望遠状態においては、外筒16が第2図に示す如く外装ケース2の前端から長く、カラる。しかし、外筒16は円筒状に形成されるよう本体1とのすき間は2重の遮光部材18Bはよつてシールされているので、極めて簡単な機能に進行される。また、この場合、副レンズホルダ13の外枠13Cは第2図に示すように光輪中心に無けるの外枠13Cは第1図に示す如き収納状態によいて、外枠13Cの一部が台板10の下端縁か

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 筒6の大きさは、レンズパリア28、29が開成 されたときの円弧部28a、29aの位置によつ て決定される。そのため、外筒6の外周半径は、 退避位置に在る関レンズホルダ13には無関係に 小さく設定できる。

副光学系 4 が第 2 図に示す如く主光学系 3 の光 軸上に挿入され、台板 1 0 が望遠状態での無限遠 位置に達すると、可逆モータ M は停止する。その 後、図示されないレリーズ 4 配を押し下げると、広 角状態における撮影と同様にして距離調節が行われ、 距離調節完了と同時に演算回路 9 6 (第 1 0 図参照) で計算された紋り値とシャツタ速度値に 基づいてステップモータ 1 1 が作動し、紋り兼用 シャツタ羽根 1 2 が開閉し、露出が行われる。

焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から 広角 (W) 位置に切替えると、可逆モータ M は逆 転し、台板 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に達した とき可逆モータは停止する。その間に劇レンズホ ルグ13は第1図に示すように退産で移動場で、主光学系3は広角状態での無限遠位置にに表明ない、生光学系3は広角状態での無限遠位であり、焦点に関連がでの無限選択におり、100円の大力には、100円の係合と、2が上が、100円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円の係合と、2が10円のでは、

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接 OFF 位置まで移動すると、台板 1 0 は鏡筒収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道 L上に挿入 (破

### 特開昭61-270737(10)

線52'にて示す。)されている。そのため、台板10が繰り込まれ、カム部材42が第11図(C)中で右方へ移動すると、カム面52Aが破線(52')位置まで移動した係合突起52と係合し、さらに右方への移動につれて、カム面42Aが係合突起に押され、カム部材42は第7図中で時計方向に回転する。これにより、レンズバリア28、29は自動的に開成される。

上記の実施例においては、絞り兼用シャツタ羽根12を駆動するシャツタ駆動装置としてステツブモータ11を用いたが、ステツブモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても変支え無い。

#### (発明の効果)

以上の如く本発明によれば、レンズバリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズバリアと 紋り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわり にその紋り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ 駆動装置を配置したので、スペース効率がすこぶ る良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1図および第2図は本発明の実施例の断面図 で、第1図は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系望遠位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3図は第1図の実施例の副レ ンズホルダの拡大断面図、第4図は第1図のA-A断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズバリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8図は第1図の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9図は、第1図にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10図は第1図 の実施例の絞り兼用シャツタの制御回路のブロツ ク図、第11図は第1図に示すレンズパリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの **壮能を示す。** 

(主要部分の符号の説明)・

1---- カメラ本体、2---- 外装カバー、

駆動装置とレンズパリアを囲む外筒の断面は円形 に形成されているので、焦点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外筒の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の裏側 に設けられる光学系移動機構、シヤツタ基板に設 けられる絞り毎用シャッタおよびその駆動装置、 パリア基板と前環とに支持されるレンズパリア装 置は、いずれもユニツト化され、それぞれ部分組 立て後に積み重ねで結合すればよいから極めて作 業性が良く、また、台板を含む摄影レンズ鏡筒側 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ太体側の焦点距離選択操作部材との機械的連動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5---- 焦点距離選択操作部材、 6---- 主レンズ枠、7---- シャツタ基板、 9---- パリア基板、

10----台板、11----ステツブモータ (シャック駆動装置)、12----紋り兼用シャツタ、

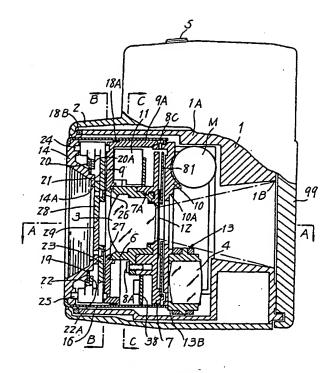
13---- 削レンズホルダ、14---- 前環、

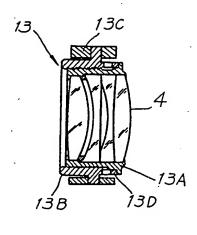
16----外筒、28、29----レンズパリア、

38----シャッタ制御回路基板、

75----フレキシブルプリント基板

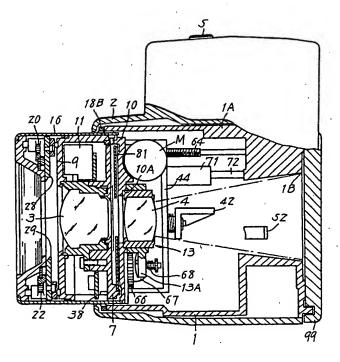
出顧人 日本光学工業株式会社 代理人 渡 辺 隆 男





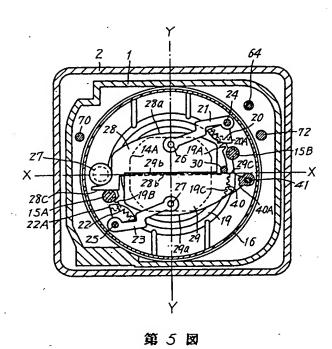
第3図

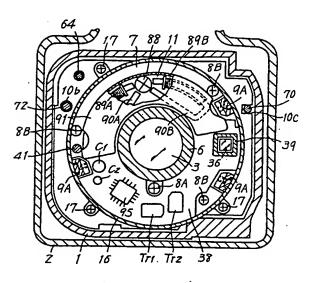
第 1 図



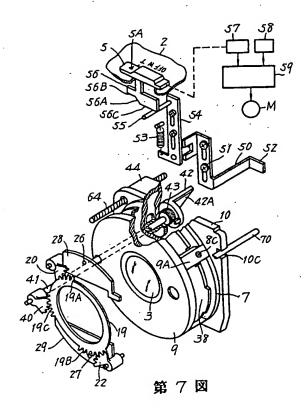
第2図

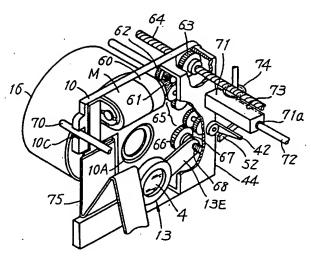
第4図





第6図





第8図

# 特開昭61-270737(13)

